

- B. Поворот V1 в сторону “+” увеличивает значение РИТ а в сторону “-” уменьшает.
- C. Поворот V2 в сторону “+” увеличивает значение лимита РИТ а в сторону “-” уменьшает.
- D. После окончания регулировки установите переключатель 10 DIP в положение OFF и зафиксируйте РИТ параметр.

Регулировка чувствительности гироскопа и микса руддера

A. Установите переключатель 12 DIP в положение ON а 10 и 11 в положение OFF. Поверните V1 и V2 регуляторы, расположенные сверху справа и слева соответственно в положение “0”.

B. V1 обеспечивает регулировку микса руддера. Установите микс руддера в положение 40%, при этом V1 стоит в положении “0”. Поворот V1 в сторону “+” увеличивает микс руддера, максимальное значение 80%. Поворот в “-” уменьшает величину, минимум 0%.

C. V2 регулирует чувствительность гироскопа. Поверните V2 в положение “0”, при этом чувствительность “0”. Поворот в “-” есть чувствительность гироскопа НОРМА, максимальное значение 100% а гироскоп в режиме НОРМА. Поворот в “+” есть режим фиксации, максимальное значение 100% и гироскоп в режиме фиксации. В режиме парения чувствительность гироскопа 70-80%, для аэробатического полета 60-70%. В полете рекомендует ся режим фиксации гироскопа.

Кривая газа и функция экспоненты

Установите переключатель 11 DIP в положение ON а 10 и 12 в положение OFF. Выверните V1 и V2 в “0”.

Регулировка кривой газа нормально: переведите переключатель режима в положение нормального полета. Поверните V1 в “+” а кривую газа вверх. Максимальное значение 80% вверх. Поверните V1 в “-” и переместите кривую газа вниз, минимум 40%. Поверните V1 в “0”, кривая линейна (Рис.4).

Регулировка кривой газа инверсно: переведите переключатель режима в положение инверсного полета. Когда V1 в положение “0” кривая газа имеет V-форму а центр газа в 60%. Поверните V1 в сторону “+”, кривая сдвинется вверх, ее максимум 80%. Поверните V1 в “-”, кривая сдвинется вниз а ее минимум в 40% (Рис.5).

Функция экспоненты: Когда V2 в “0”, кривая линейна (Рис.6). При повороте V2 в сторону “+” кривая газа приобретает форму экспоненты (Рис.7). При повороте V2 в сторону “-” кривая приобретает вид отрицательной экспоненты (Рис.8).

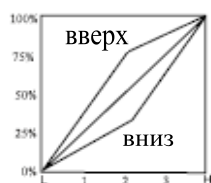


Рис.4

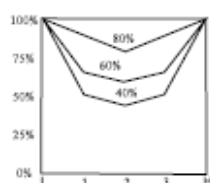


Рис.5

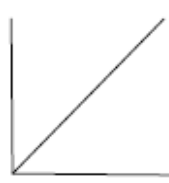


Рис.6



Рис.7

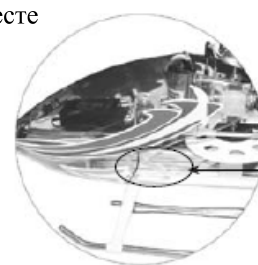


Рис.8

Установка и позиционирование аккумулятора.

1. Установка аккумулятора. Установите пак аккумулятора в надлежащем месте (Рис.9).

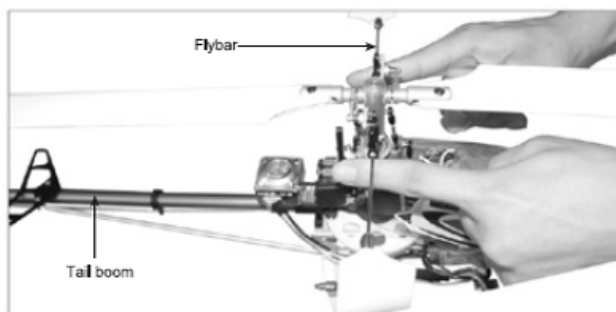
2. Регулировка центра тяжести. Установите вертолет на горизонтальную поверхность и заметьте положение горизонта хвостовой балки. Поднимите вертолет двумя указательными пальцами поддерживая с двух сторон за ось вспомогательных лопастей несущего винта для проверки баланса.



расположение
пака аккумуля
торов

Хвостовая балка должна оставаться горизонтальной. Если это не так, переместите пак аккумуляторов для получения нужной центровки. Всегда проверяйте центр тяжести с установленным колпаком и аккумулятором.

Рис.10



Регулировка автомата перекоса

1. Проверка автомата перекоса. Уберите газ в ноль а элеватор и элероны в нейтраль. Проверьте положение автомата перекоса, оно должно быть горизонтальное.

2. Регулировка автомата перекоса. Регулировка производится в два этапа: регулировка сервомашинки и регулировка качалки. Подключите питание снова и ждите, пока сервомашинка не пере установится. Затем отрегулируйте угол между качалкой и тягой. Он должен быть 90 градусов (Рис.11). Далее отрегулируйте длину тяги добиваясь горизонта автомата перекоса.

Рис.11-1 59#/60#

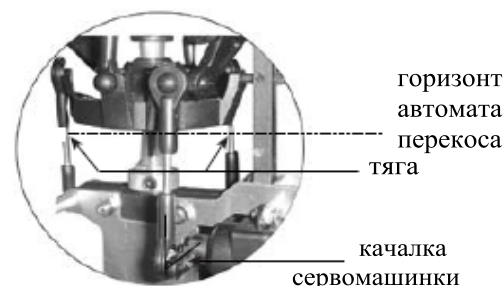


Рис.11-2 59#B/60#B/59#C/60#C

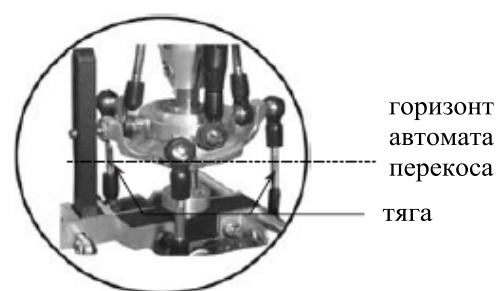
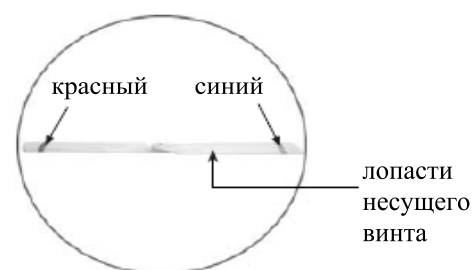


Рис.12



Регулировка лопастей несущего винта

Цель регулировки лопастей в том, что бы установить верное значение всех углов и убедиться, что лопасти несущего винта вращаются в одной горизонтальной плоскости.

1. Цветные наклейки. На конец каждой лопасти необходимо наклеить по наклейке разного цвета (Рис.12, красная и синяя).

2. Осмотр лопастей несущего винта. Цель осмотра убедиться в том, что лопасти одинаковы по весу и форме.

3. Регулировка движения лопастей. Перед проверкой движения лопастей установите аккумулятор, активируйте гироскоп и приклейте красный стик на конце одной лопасти. Расположите вертолет так, что бы лопасти были на уровне глаз. Стойте на достаточном расстоянии от вращающихся с большой скоростью лопастей. Если одна из лопастей выше другой отрегулируйте длину шаровой тяги. При ослаблении или искривлении соединения крепления лопасти возрастают вибрации. В таком случае следует отрегулировать или заменить крепеж на новый.

Рис.13-1 59#/60#

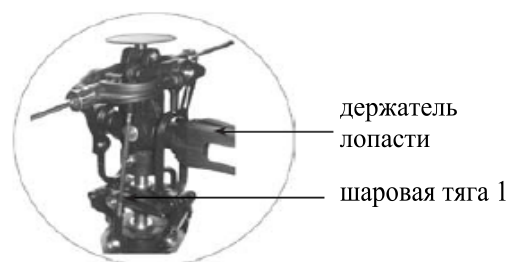
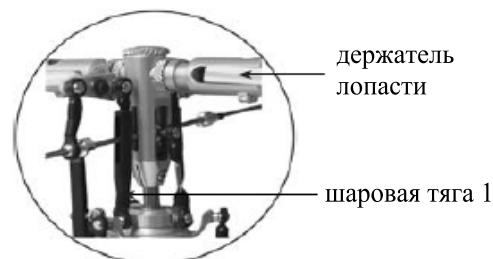


Рис.13-2 59#B/60#B/59#C/60#C



Регулировка сервомашинки руддера

1. Регулировка направления работы сервомашинки.

Переместите ручку руддера влево и вправо и посмотрите направление работы сервомашинки. Если приращение угла атаки хвостового ротора происходит при перемещении ручки вправо, значит сервомашинка работает верно. В противном случае переключите положение переключателя 4 DIP.

Рис.14-1 59#/59#С

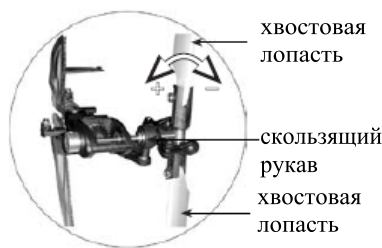


Рис.14-2 60#/60#С



2. Регулировка сервомашинки хвоста.

Установите триммер руддера в нейтраль и проверьте диапазон перемещений скользящего рукава хвоста и угол между качалкой и толкающим стержнем. Если скользящий рукав движется симметрично влево и вправо и угол равен 90 градусов (Рис.15), значит сервомашинка хвостового оперения позиционированна правильно. В противном случае нужно отрегулировать положение машинки и толкателя. Сначала отключите питание и открутите винт сервокачалки. Подключите питание. Хвостовая сервомашинка переместится и остановится. Отрегулируйте толкатель в нужное положение, затем установите качалку и затяните ее винтом.

Рис.14-3 50#В



Рис.14-4 60#В

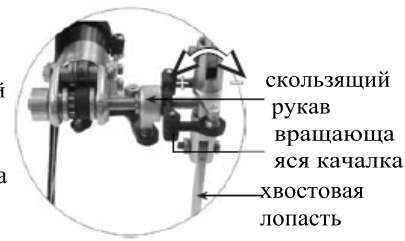
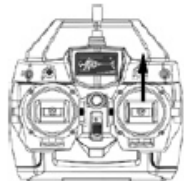
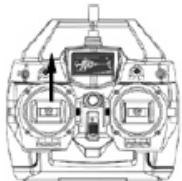
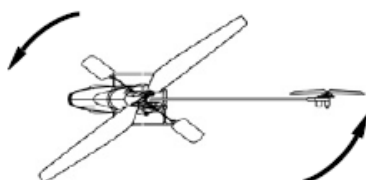
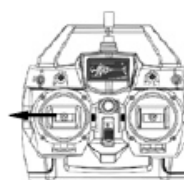
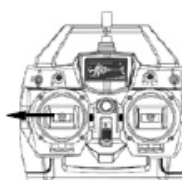
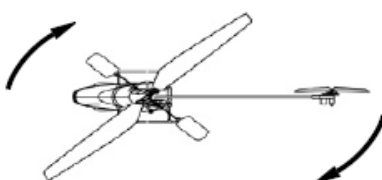
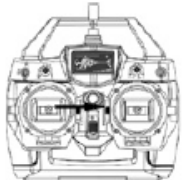
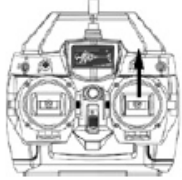
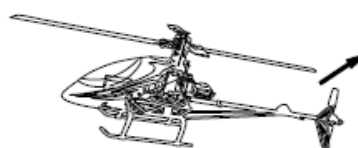
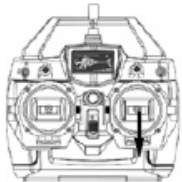
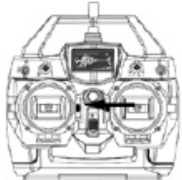
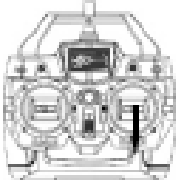
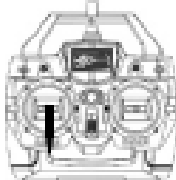
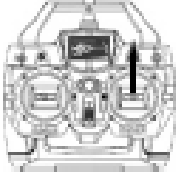
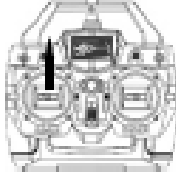
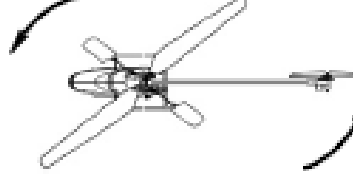
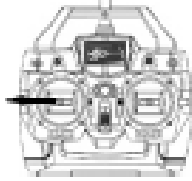
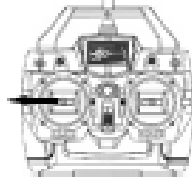
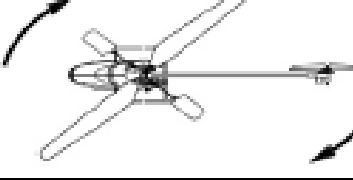
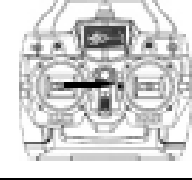
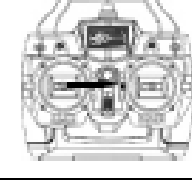
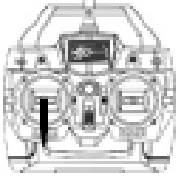
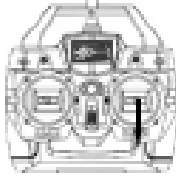
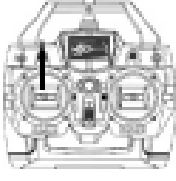
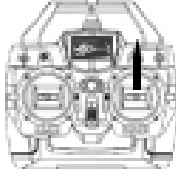
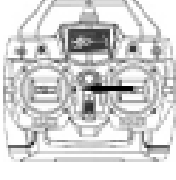
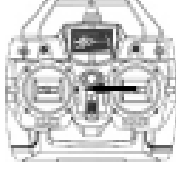
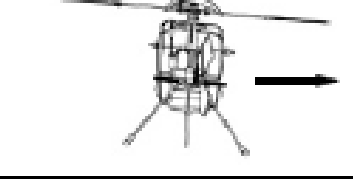
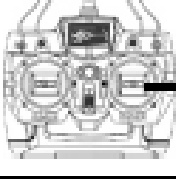
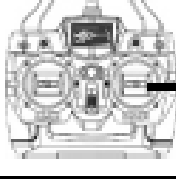


Рис.15



Режимы полета

Нормальный режим		МОДА 1 (газ справа)	МОДА 2 (газ слева)	
Подъем				Ручка газа вверх
Снижение				Ручка газа вниз
Разворот влево				Ручка руддера влево
Разворот вправо				Ручка руддера вправо
Наклон вперед				Ручка элеватора вверх
Наклон назад				Ручка элеватора вниз
Наклон и движение влево				Ручка элеронов влево
Наклон и движение вправо				Ручка элеронов вправо

Инверсный режим полета		МОДА 1 (газ справа)	МОДА 2 (газ слева)	
Подъем				Ручка газа вниз
Снижение				Ручка газа вверх
Разворот влево				Ручка руддера влево
Разворот вправо				Ручка руддера вправо
Наклон вперед				Ручка элеватора вниз
Наклон назад				Ручка элеватора вверх
Наклон и движение влево				Ручка элеронов влево
Наклон и движение вправо				Ручка элеронов вправо



WALKERA PRODUCT

*Эксклюзивным поставщиком
продукции WALKERA является компания
Global Hobby.*



Перевод подготовлен компанией Global Hobby. <http://www.globalhobby.ru>

Характеристики модели могут быть изменены изготовителем без предупреждения